



Управление асинхронным двигателем №1 через ЧП №1.
Имеет энкодер и электромагнитный тормоз.
Осуществляет движение столом по вертикали.
(При старте калибровка стола до концевого датчика в верхней точке. Выход на рабочую высоту от противня.)

Управление двигателем №2 через ЧП №2.
Имеет энкодер и бесконтактный датчик препятствия.
Управление транспортерной лентой. (движение по горизонтали) Подача противня транспортерной лентой до датчика металла установленным под дюзами. Выход на точку начала отсадки. Продвижение противня по мере отсадки. Выдача противня.

Управление двигателем №3 через ЧП №3.
Подача теста из бункера двумя приводными валами через дюзы на противень в момент окончания подачи теста «команда- отрыв теста, продвижение противня на новую точку отсадки».

Управление двигателем №4 через ЧП №4.
Осуществляет вращение дюзами с помощью шестерен установленных внутри дюзы.
Прокручивает дюзу при отсадке. Осуществляет отрыв теста, в момент окончания подачи теста «команда».

Управление двигателем №5 через ЧП №5. (Не интегрирован!!!)
Осуществляет отрыв теста струной, в момент окончания подачи теста «команда».

